

令和XX年度 学士論文

題目 XXXにおける000のaaaに関する
研究-XXXにおいて000をaaaする
場合について-

指導教員 〇〇 教授

福岡大学 工学部 電子情報工学科

TL060000 福大 太郎

平成31年12月13日

概要

目次

概要	1
第1章 序論	3
第2章 結論	4
第3章 Dumy の章	5
参考文献	7

第1章 序論

第2章 結論

第3章 Dumyの章

次に、oo についての説明を図 3.1 に示す。oo に関しては「oo」や「oo」という手法がある [1][2]。

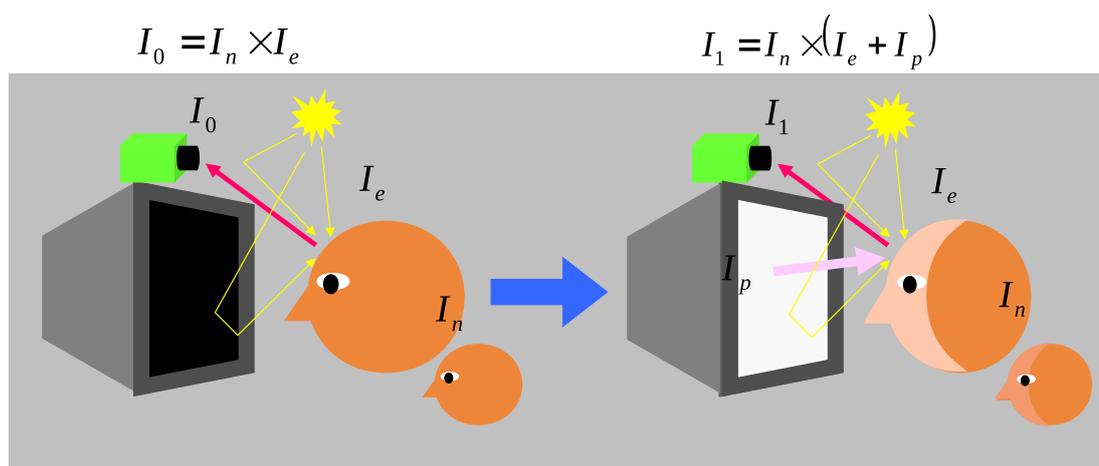


図 3.1: ダミー図

次に、fancy ページスタイルの効果を確認するためにページ替えを行う。

ここがページ替えを行われたページである。ページ上に章題が表示されている。

参考文献

- [1] 福大太郎、福大次郎. サンプル解析に基づく移動ロボットの位置認識. 電子情報通信学会論文誌, J80-D-II(6):1502–1511, 1997.
- [2] Taro Fukudai and Saburoou Fukudai. Active navigation vision based on eigenspace analysis. In Proc. IROS'97, pages 1018–1023, 9 1997.